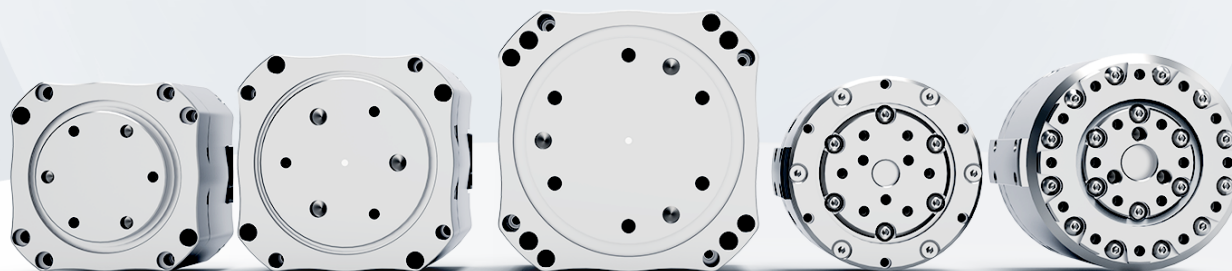


PLANETARY SERIES BROCHURE | SERVO JOINT MODULE
OF HIGH TORQUE

行星系列 产品手册

高擎机电伺服关节模组



HTDW-4438-30-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	44
高度 Height (mm)	40
重量 Weight (g)	194

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.039	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	-------	-----------------------------	----

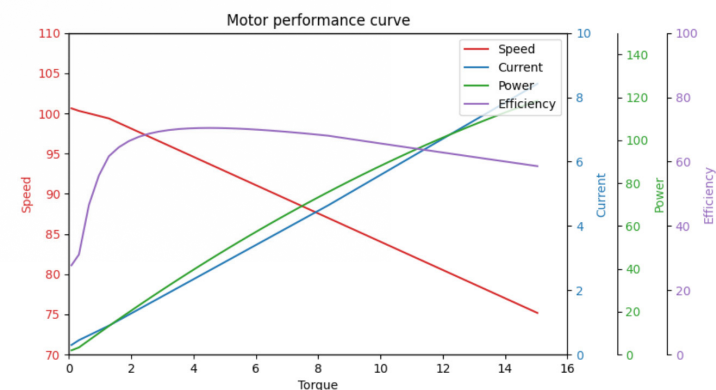
模组性能参数(24v) Module performance parameters

减速比 Reduction ratio	30	额定扭矩 Rated torque(Nm)	2
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	10	额定转速 Rated RPM(RPM)	45
空载转速 No-load RPM(RPM)	75	额定功率 Rating(W)	6

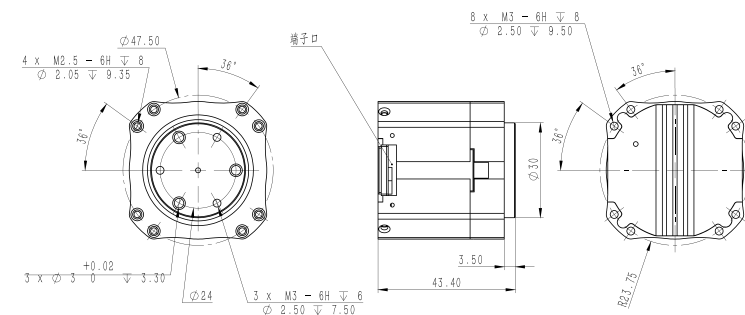
模组性能参数 Module performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	1
峰值电流 Peak current(A)	5	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±20%
转速控制精度 Speed control accuracy	±10%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTPW-5047-9-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数

>>> Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	50
高度 Height (mm)	47.4
重量 Weight (g)	300

减速机特性参数

Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数

///

>>> Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.062
-------------------------------	-------

极对数 Number of pole pairs	14
-----------------------------	----

模组性能参数(24v)

>>> Module performance parameters

减速比 Reduction ratio	9
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	6
空载转速 No-load RPM(RPM)	260

额定扭矩 Rated torque(Nm)	1
额定转速 Rated RPM(RPM)	170
额定功率 Rating(W)	18

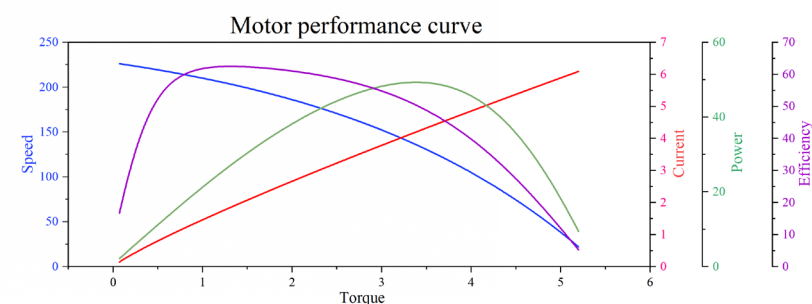
模组性能参数

>>> Module performance parameters

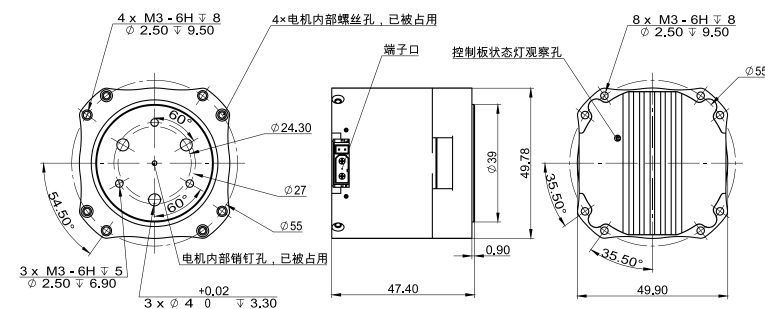
电压范围 Voltage Range(V)	12-48
峰值电流 Peak current(A)	10
转速控制精度 Speed control accuracy	±8%
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5

额定电流 Rated current(A)	2
扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±10%
响应时间 Response time(us)	≤200
输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-5047-36-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	50
高度 Height (mm)	47
重量 Weight (g)	321

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.062
-------------------------------	-------

极对数 Number of pole pairs	14
-----------------------------	----

模组性能参数(24v)

减速比 Reduction ratio	36
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	21
空载转速 No-load RPM(RPM)	60

Module performance parameters

额定扭矩 Rated torque(Nm)	4
额定转速 Rated RPM(RPM)	40
额定功率 Rating(W)	17

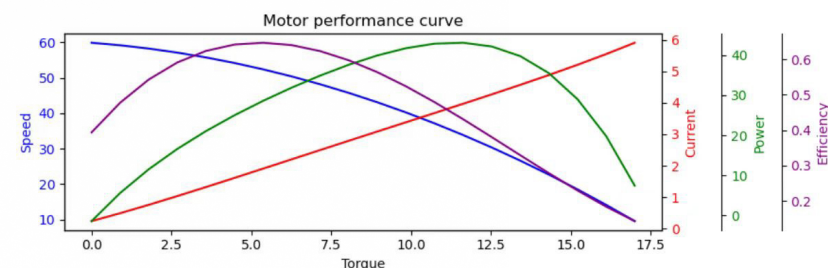
模组性能参数

电压范围 Voltage Range(V)	12-48
峰值电流 Peak current(A)	10
转速控制精度 Speed control accuracy	±15%
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5

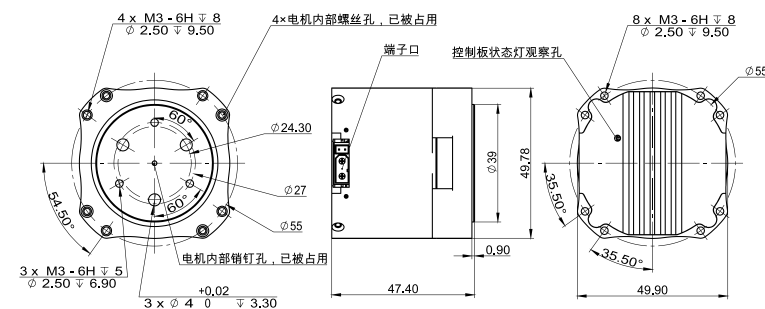
Module performance parameters

额定电流 Rated current(A)	2
扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±15%
响应时间 Response time(us)	≤200
输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



交叉滚子版本/Crossed Roller Version

基本参数

Basic parameters

减速机特性参数

Reducer Characteristics

电机特性参数

Motor parameters

模组性能性能参数(24v)

Module performance performance parameters

模组性能性能参数

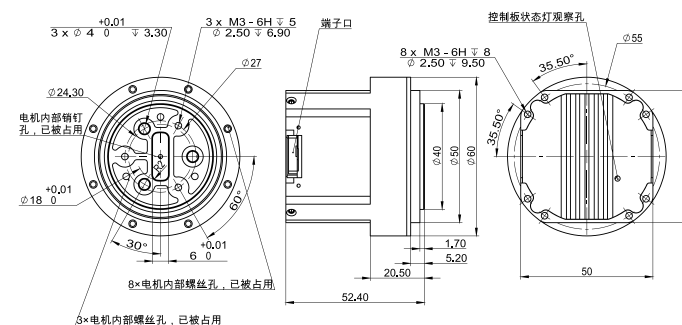
Module performance performance parameters

TN曲线 TN curve

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-6056-36-NE-JC

交叉滚子版本/Crossed Roller Version

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	60
高度 Height (mm)	56
重量 Weight (g)	570

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	/	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	---	-----------------------------	----

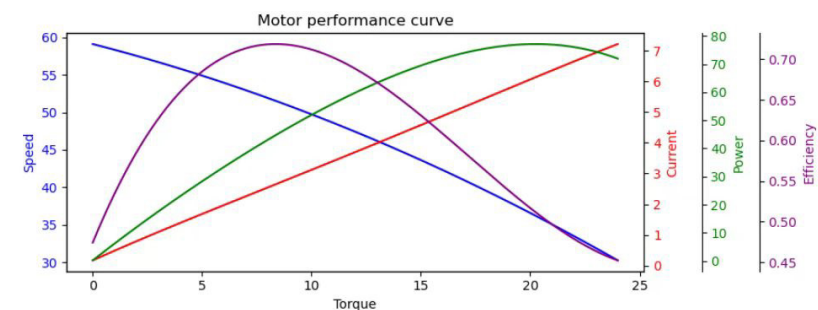
模组性能参数(24v) Module performance parameters

减速比 Reduction ratio	36	额定扭矩 Rated torque(Nm)	10
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	36	额定转速 Rated RPM(RPM)	50
空载转速 No-load RPM(RPM)	60	额定功率 Rating(W)	52

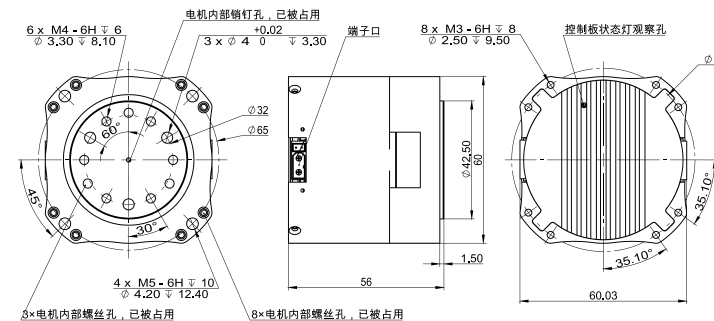
模组性能参数 Module performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	3
峰值电流 Peak current(A)	10	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±20%
转速控制精度 Speed control accuracy	±10%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-7256-35-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数

Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	75
高度 Height (mm)	56
重量 Weight (g)	850

减速机特性参数

Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数

Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.562	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	-------	-----------------------------	----

模组性能参数(24v)

Module performance parameters

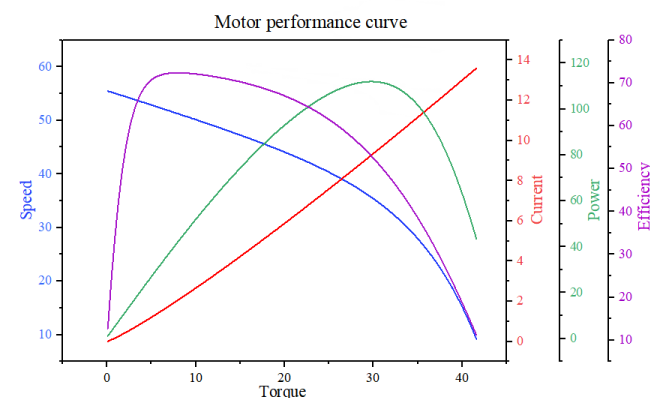
减速比 Reduction ratio	35	额定扭矩 Rated torque(Nm)	15
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	60	额定转速 Rated RPM(RPM)	50
空载转速 No-load RPM(RPM)	60	额定功率 Rating(W)	79

模组性能参数

Module performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	8
峰值电流 Peak current(A)	45	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±15%
转速控制精度 Speed control accuracy	±15%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing

